BEST AVAILABLE COPY

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number:

04-064411

(43) Date of publication of application: 28.02.1992

(51)Int.CI.

B29B 11/10 B29C 49/04

B29C 49/78 // B29L 22:00

(21)Application number : 02-176681

(71)Applicant: ISHIKAWAJIMA HARIMA HEAVY

IND CO LTD

NISSAN MOTOR CO LTD

(22)Date of filing:

04.07.1990

(72)Inventor: KAWABATA KOTARO

URUSHIBARA MITSUYUKI

SATO YUKIO

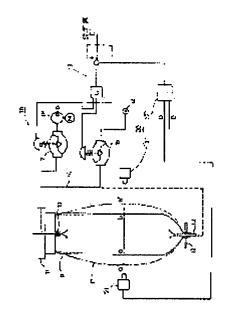
IWAMOTO KOICHI

AOKI MAMORU

(54) CONTROLLING METHOD FOR PARISON-SHAPE (57) Abstract:

PURPOSE: To obtain the parison with prescribed shape by a method in which while the diameter of the parison is detected, the detected value is fed-back, and the airfeeding amount for preblowing is controlled, thereby obtaining prescribed shape, and then the parison is so controlled that the shape of the parison is held at prescribed condition until a mold is closed.

CONSTITUTION: While the diameter of a parison P is detected by a detector 20 in preblowing, the air fed in the parison from a nozzle 13 is controlled until a mold 4 is closed and is feed back-controlled so as to obtain prescribed diameter. Consequently, even if the shape of the parison P is changed by the change of tension due to air-leakage or the dead weight of the parison itself, the



feeding amount of the air to be blown correspondingly to the change of its diameter is controlled, and the shape of the parison P may be kept in prescribed dimension until the mold 4 is closed.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

19日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

⑩ 公 開 特 許 公 報 (A) 平4-64411

®Int. CI. 5

識別記号

庁内整理番号

43公開 平成4年(1992)2月28日

B 29 B 11/10 B 29 C 49/04 49/78 7722-4 F 2126-4 F 2126-4 F **

審査請求 未請求 請求項の数 3 (全7頁)

図発明の名称 パリソンの形状制御方法

②特 頤 平2-176681

20出 願 平2(1990)7月4日

⑩発明者 川畑 浩太郎 神

神奈川県横浜市磯子区新中原町1番地 石川島播磨重工業

株式会社横浜第二工場内

⑩発明者 漆原 光之

神奈川県横浜市磯子区新中原町1番地 石川島播磨重工業

株式会社横浜第二工場内

@発明者 佐藤 幸雄

神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地 日産自動車株式会社

内

⑪出 願 人 石川島播磨重工業株式

東京都千代田区大手町2丁目2番1号

会社

⑪出 願 人 日産自動車株式会社

神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地

⑭代 理 人 弁理士 坂 本 徹 外1名

最終頁に続く

BEJ

紀日

1. 発明の名称

パリソンの形状制御方法

2. 特許請求の範囲

(1) 予備プローによって膨らませるパリソンの形状を制御するに際し、パリソンの直径を検出しながらこの検出値をフィードバックして予備プローの供給量を制御して所定形状にし、金型が閉じられるまでパリソンの形状を所定に保持するように制御することを特徴とするパリソンの形状制御方法。

(2) 予備ブローによって膨らませるパリソンの形状を制御するに際し、パリソンの外形体積を検出しながらこの検出値をフィードバックして予備ブローの供給量を制御して所定形状にし、金型が閉じられるまでパリソンの形状を所定に保持するように制御することを特徴とするパリソンの形状制御方法。

(3) 前記パリソンの外形体積の検出を、テレビカメラで写し出される画像の画像処理で行なうようにしたことを特徴とする請求項2記載のパリソンの形状制御方法。

3. 発明の詳細な説明

[産業上の利用分野]

この発明は、パリソンを予備成形する場合の形状制御方法に関し、特に大型中空容器などのプロー成形において、成形品の肉厚及び重量のバラツキを無くし品質の向上を図るようにしたものである。

[従来の技術]

合成樹脂加工技術の発達にともない金属材料に 代え、合成樹脂を使用するものも多く、大型の部 品なども成形されるようになっている。

例えば自動車の燃料タンクなども合成樹脂で作られたものが使用されるようになってきており、 ブロー成形により、金属を用いる加工工程に比べ 大巾に工程を削減することを可能としている。

- 圧力に制御している。

したがって、予備プロー時のパリソンPの径を安定させることができる。

[発明が解決しようとする課題]

ところが、予備プローによって所定の形状のパリソンPに予備成形できた場合にあってもその後、 金型4、4を閉じるまでの間にエアもれやパリソ ンPに加わる張力などのため、パリソンPの形状 が変化してしまうという問題がある。

この発明は、かかる従来技術の問題点に鑑みてなされたもので、パリソンに送り込まれる空気を形状に応じて制御し、常に一定の形状に予備プローすることができ、しかもその形状を金型が閉じられるまで保持することができるパリソンの形状制御方法を提供しようとするものである。

[課題を解決するための手段]

上記従来技術が有する課題を解決するため、この発明のパリソンの形状制御方法は、予備ブローによって膨らませるパリソンの形状を制御するに際し、パリソンの直径を検出しながらこの検出値

をフィードバックして予備プローの供給量を制御して所定形状にし、金型が閉じられるまでパリソンの形状を所定に保持するように制御することを特徴とするものである。

また、この発明のパリソンの形状制御方法は、下離プローによって膨らませるパリソンの形状状を検出しながらこの検出値をフィードバックして予備プローの供給量を制御して所定形状にし、金型が閉じられるまでパリソンの形状を所定に保持するように制御することを特徴とするものである。

さらに、この発明のパリソンの形状制御方法は、 前記パリソンの外形体積の検出を、テレビカメラ で写し出される画像の画像処理で行なうようにし たことを特徴とするものである。

[作用]

このパリソンの形状制御方法によれば、予備ブローの際、パリソンの直径を検出しながら供給する空気を金型が閉じられるまで制御し、所定の直径になるようにフィードバック制御するようにし

ており、エアもれやパリソン自体の自重による張力変化でパリソンの形状が変化するようなことがあっても直径の変化に応じて吹き込む空気の供給量を制御し、一定の形状のパリソンを得ることができるようにしている。

さらに、パリソンの外形体積の検出をテレビカメラとその画像処理によって行うようにすることで、パリソンの外形体積の検出を容易とし、一層

高精度な予備プローの供給空気量の制御を可能とし、一定の形状のパリソンを得ることができるようにしている。

したがって、いずれの場合にも閉ループの制御を行うようにしているので、予備プロー後に、エアもれや扱力変化に基づいてパリソンの形状が変化する場合にも供給空気量が制御され、金型が閉じられるまで、一定の形状に保持することがない。 (実施例)

以下、この発明の実施例を図面を参照しながら具体的に説明する。

第 1 図はこの発明のパリソンの形状制御方法の一実施例にかかり、パリソン P の直径を検出しながら予備プローを行なう場合の説明図である。

この形状制御方法が適用されるプロー成形装置10では、パリソンヘッド11の下方一定距離のところにピンチプレート12が設けられ、パリソンヘッド11から押出されたチューブ状のパリソントの先端をピンチプレート12で挟んで密閉で

きるようになっている。

そして、パリソンヘッド11、またはピンチブレート12の中央部には、エアノズル13が取付けられ、予備ブロー川の空気をパリソンPに注入し、予備ブローができるようになっている。

また、ピンチプレート12から所定高さの位置にパリソンPの直径を測定する直径検出器20が設けられ、求められたパリソンPの直径がダイヤフラム弁15、17のコントローラ19に入力されるようになっている。

この直径検出器 2 0 は、例えばパリソンPの両側に設けられた 1 対のレーザー 測定器 2 1 及び処理流算器 2 2で構成され、レーザー測定器 2 1 によってパリソンPの直径 D. D. が流算される。

このように構成されたプロー成形装置10でのパリソンPの形状制御は次のようにして行われる。 予備プローに先だってコントローラ19に予備 プローによって彫らますべきパリソンPの直径D を設定しておく。

この後、パリソンヘッド 1 1 から押出されたパリソン P をピンチプレート 1 2 で挟み、パリソン P の先端部を密閉する。

このピンチプレート12によるパリソンPの密閉が行われると同時に、直径検出器20によってパリソンPの直径Dの測定を開始し、パリソンPの表面の2点a,bまでの距離から直径Dを演算しておく。

この後、エアノズル13からダイヤフラム弁1

このような予備プローによってパリソンPの直径 D を計測しながら所定の大きさ D ^{*} にした後も、図示しない金型が閉じられるまで、パリソンPの直径 D を計測し続け、エアもれやパリソンPに加わる張力などによる直径の変化に応じてダイヤフラム弁 1 5 からの供給空気を制御し続ける。

こうしてパリソンPの直径を計測しながら予備 ブローを行うことで、各サイクルごとのパリソン Pの肉厚や重量にバラツキがなくなり、成形品の 肉厚や重量のバラツキを極めて小さくすることが できる。

また、パリソンPに供給する空気の供給量を制御するようにしているので、圧力を制御する場合に比べ、パリソンPの膨らみ過ぎなどを防止して所定の形状に保持することが容易となる。

次に、この発明のパリソンの形状制御方法の他 の一実施例について、第2図により説明する。

第2図はこの発明のパリソンの形状制御方法の一実施例にかかり、パリソンPの外形体積を検出しながら予備プローを行なう場合の説明図である。

この外形体積(予備プローによって膨らむパリソンの外形で形成される体積、以下、単に体積とする。)による形状制御を行うためプロー成形装置 10の直径検出器 20に代え、体積検出器 23が設けられている。

この体積検出器 2 3 は、例えばパリソン P の所定位置に設置されるテレビカメラ (C C D カメラ) 2 4 と画像処理装置 (ビデオコントローラ) 2 5 で構成され、一定の視野内のパリソン P の画像内

の位置、例えば点a, b, c, dや点a^{*}, b^{*}c^{*}, d^{*}などからパリソンPの体積 V, V^{*}が 演算される。

そして、画像処理によって求められたパリソン Pの体験 V , V ^{*} がコントローラ 1 9 に入力され るようになっている。

このようにパリソンPの体積に基づいて行われるパリソンPの形状制御は次のように行われる。

この場合にも、予備プローに先だってコントローラ19に予備プローによって膨らますべきパリソンPの体積V を設定しておく。

この後、バリソンヘッド11から押出されたパリソンPをピンチプレート12で挟み、パリソンPの先端部を密閉する。

このピンチプレート 1 2 によるパリソン P の密 関が行われると同時に、体積検出器 2 3 によって パリソン P の体積 V の測定を開始し、テレビカメ ラ 2 4 の画像内の 4 点 a . b . c . d で囲まれる 部分の面積を求め、この状態でのパリソン P の直 径から予備プロー前の体積 V が演算によって求め

られる。

このような予備プローによってパリソンPの体 積Vを計測しながら所定の大きさV^にした後も、 図示しない金型が閉じられるまで、パリソンPの 体積を計測し続け、エアもれやパリソンPに加わ る張力などによる体積の変化に応じてダイヤフラ ム弁15からの供給空気を制御し続ける。

こうしてパリソンPの体積を計測しながら予備

プローを行うことで、各サイクルごとのパリソン Pの内限や重量にバラツキがなくなり、成形品の 内厚や重量のバラツキを極めて小さくすることが できる。

そして、直径を計測しながら制御する場合に比べ、パリソンPの状態を面でとらえており、より正確に計測することができ、一層高精度なパリソンンPの形状制御ができる。

なお、上記実施例では、直径の検出をレーザー 初定器で行うようにしたが、これに限らず、他の 利定器を用いるようにしても良い。

また、体積の検出器についても同様に、テレビカメラと画像処理による場合に限らず、直径の検出を多数の点で行ないこれらから体積を演算するなど、他の検出方法を用いるようにしても良い。

さらに、この発明の要旨を変更しない範囲で各 構成要素に変更を加えるようにすることも可能で ある。

[発明の効果]

以上、一実施例とともに具体的に説明したよう

特開平4-64411 (5)

にこの発明のパリソンの形状制御方法によれば、 予解プローの際、パリソンの直径を検出しながら 金型が閉じられるまで供給する空気量を制御し、 所定の直径になるようにフィードバック制御する ようにしたので、エアもれやパリソン自体の自重 による張力変化でパリソンの形状が変化するよう なことがあっても直径の変化に応じて吹き込む空 気を制御し、一定の形状のパリソンを得ることが できる。

また、このパリソンの形状制御方法によれば、 予備ブローの際、膨らむ中空パリソンの外形体積 を検出しながら金型が閉じられるまで供給する空 気量を制御し、所定の体積になるようにフィード バック制御するようにしたので、エアもれやパリ ソン目体の自重による張力変化でパリソンの形状 が変化するようなことがあっても体積の変化(パ リソンの平面上での変化)に応じて吹き込む空気 量を制御し、直径の変化(パリソンの線上での変 化)検出の場合よりも一層高精度な制御を可能と し、一定の形状のパリソンを得ることができる。

さらに、パリソンの外形体積の検出をテレビカ メラとその画像処理によって行うようにすること で、パリソンの体積の検出を容易とし、一層高精 度な予備プローの供給空気量の制御を可能とし、 一定の形状のパリソンを得ることができる。

したがって、いずれの場合にも別ループの制御 を行うようにしているので、予備プロー後に、エ アもれや最力変化に基づいてパリソンの形状が変 化する場合にも供給空気量が制御され、金型が閉 じられるまで、一定の形状に保持することができ、 各サイクルごとに形状の変化が生じることがない。 また、予備プローの際、供給空気量を制御する ようにしているので、圧力を制御する場合に比べ、

4. 図面の簡単な説明

第1図はこの発明のパリソンの形状制御方法の 一実施例にかかり、パリソンPの直径を検出しな がら予備プローを行なう場合の説明図である。

パリソンの形状を一定にすることが容易となる。

第2図はこの発明のパリソンの形状制御方法の

一実施例にかかり、パリソンPの外形体積を検出 しながら予備ブローを行なう場合の説明図である。 第3図は従来の形状制御方法の説明図である。

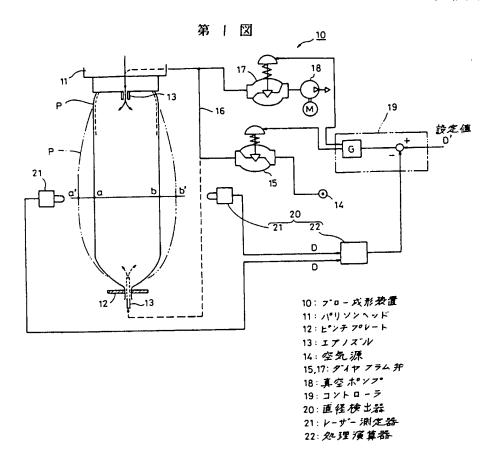
10:プロー成形装置、11:パリソンヘッド、 12: ピンチプレート、13: エアノズル、14: 空気源、15:ダイヤフラム弁、16:配管、1 7: ダイヤフラム弁、18: 奥空ポンプ、19: コントローラ、20:直径検出器、21:レーザ 一測定器、22:処理演算器、23:体積検出器、 24: テレビカメラ、25: 画像処理装置、

P:パリソン、D, D':直径、4, 4:金型、 V, V':体積。

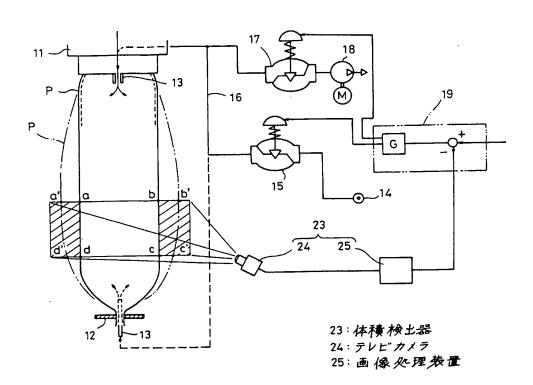
> 石川島播磨重工業株式会社 出 願 人 日産自動車株式会社

代理人 (ほか 1

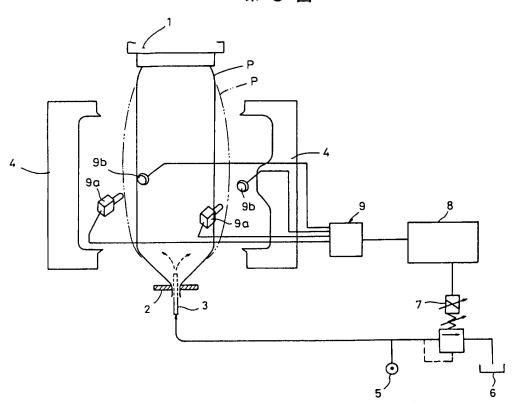




第 2 図



第3図



第1頁の続き

⑤Int. Cl. ⁵

識別記号 庁内整理番号

// B 29 L 22:00

4 F

⑫発 明 者 岩 本 晃 一 神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地 日産自動車株式会社 内

⑩発 明 者 青 木 守 神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地 日産自動車株式会社 内

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

□ BLACK BORDERS
□ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
□ FADED TEXT OR DRAWING
□ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
□ SKEWED/SLANTED IMAGES
□ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
□ GRAY SCALE DOCUMENTS
□ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
□ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
□ OTHER:

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.